

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título
Reinforcement Learning to perform a pick and place task with a robotic arm

en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el
curso académico **2020/21** es de mi autoría, original e inédito y
no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos.

El Proyecto no es plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido
tomada de otros documentos está debidamente referenciada.



Fdo.: **Pablo Iglesia Fernández-Tresguerres**

Fecha: 10/02/2021

Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO

Fdo.: **Philippe Juhel**

Fecha: 10/02/2021

