

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título
A Simultaneous Localization and Mapping Algorithm for Underwater Unmanned
Vehicles

en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el

curso académico 2023/24 es de mi autoría, original e inédito y

no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos.

El Proyecto no es plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido

tomada de otros documentos está debidamente referenciada.



Fdo.: Lucía Martínez Ruiz

Fecha: 27/Mayo/2024

Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO



Fdo.: Alan D. Pisano

Fecha: 27/Mayo/2024