

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título
Detección de objetos, filtrado de Kalman y detección de colisiones en un
sistema de detección de colisiones con LIDAR y cámara
en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el
curso académico 2017/18 es de mi autoría, original e inédito y
no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos. El Proyecto no es
plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido tomada
de otros documentos está debidamente referenciada.

Fdo.: Roberto Rioja García

Fecha: 15/ 05/ 2018




Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO

Fdo.: Joydeep Ghosh

Fecha: 21/ 05/ 2018



Digitally signed by Joydeep
Ghosh
DN: cn=Joydeep Ghosh, o=ECE,
ou, email=jghosh@utexas.edu,
c=US
Date: 2018.05.21 12:55:41 -05'00'