

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título Diseño del Control de Navegación para un dron Parrot Mambo en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el curso académico 2018/2019 es de mi autoría, original e inédito y no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos. El Proyecto no es plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido tomada de otros documentos está debidamente referenciada.

Fdo.: Marcos Roa Escobar

Fecha: 25 / 06 / 19



Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO

Fdo.: Juan Luis Zamora Macho

Fecha: 25 / 06 / 19



Fdo.: Javier García Aguilar

Fecha: 25 / 06 / 19

