

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título  
Comparative Analyses of Mobile Robots Localization Algorithms based  
on Particle Filters

en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el  
curso académico 2019-2020 es de mi autoría, original e inédito y  
no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos. El Proyecto no es  
plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido tomada  
de otros documentos está debidamente referenciada.

Fdo.: Fecha: 26/ 08/ 2020



Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO

Fdo.: Fecha: / /