

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título
Navegación de un vehículo equilibrista mediante el seguimiento de pared o cámaras
externas

en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el
curso académico 2022/23 es de mi autoría, original e inédito y
no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos.

El Proyecto no es plagio de otro, ni total ni parcialmente y la información que ha sido
tomada de otros documentos está debidamente referenciada.

Fdo.: María Ángeles González Castro

Fecha: 27 / 09 / 2022



Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO



Fdo.: Juan Luis Zamora Macho

Fecha: 27 / 09 / 2022