

Declaro, bajo mi responsabilidad, que el Proyecto presentado con el título

TACTILE ASSEMBLY ROBOT:

ELASTIC BEHAVIOR OF A WHITE CANE ROBOT TOOL

en la ETS de Ingeniería - ICAI de la Universidad Pontificia Comillas en el

curso académico **2017/2018** es de mi autoría, original e inédito y

no ha sido presentado con anterioridad a otros efectos. El Proyecto no es plagio de otro,

ni total ni parcialmente y la información que ha sido tomada

de otros documentos está debidamente referenciada.



Fdo.: **MARIA LUISA SERRANO IRURZUN** Fecha: 02/07/2018

Autorizada la entrega del proyecto

EL DIRECTOR DEL PROYECTO



Fdo.: **DR. SEBASTIAN REPETZKI** Fecha: 28/6/2018